Ebenso wird

13)
$$J_y = \frac{M}{5}(a^2 + c^2); \quad J_x = \frac{M}{5}(b^2 + c^2).$$

Für die Kugel wird mit b = c = a

$$J_x = J_y = J_z = \frac{2}{5} Ma^2$$
 (s. 1. Theil, S. 273).

4. Drehung eines starren Körpers um eine feste Achse.

Bei einem starren Körper ist das Trägheitsmoment in Bezug auf die Drehachse unveränderlich, daher wird aus Gl. 6, S. 193

$$J \cdot \frac{d\omega}{dt} = \mathfrak{M}$$
.

Hierin ist $\frac{d\omega}{dt}$ die Winkelbeschleunigung; bezeichnet man dieselbe mit ε , so hat man die aus 1. Theil, S. 276 bekannte Gleichung für die ungleichförmige Drehung eines starren Körpers um eine feste Achse

$$\varepsilon = \frac{\mathfrak{M}}{J},$$

wenn $\mathfrak M$ die Momentensumme der äusseren Kräfte, J das Trägheitsmoment des Körpers, beide bezogen auf die Drehachse, bedeuten.

Auch kann man, wenn für irgend einen Zeitraum ω_1 den Anfangswerth, ω den Endwerth der Winkelgeschwindigkeit, \mathfrak{A}_k die Arbeit der äusseren Kräfte bedeutet, nach dem Satze der Arbeit schreiben (s. 1. Theil, S. 267)

$$(\omega^2 - \omega_1^2) \frac{J}{2} = \mathfrak{A}_k.$$

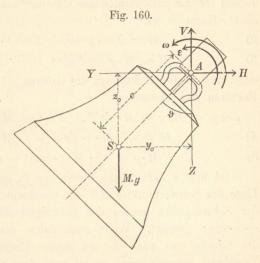
Die Berechnung der Widerstände, welche an der Drehachse eines Körpers angreifen müssen, um sie unbeweglich zu erhalten, ist auch schon im 1. Theile, S. 287 allgemein gezeigt worden. Hier sollen noch einige Beispiele dieser Art durchgeführt werden.

5. Widerstände der Achse einer schwingenden Glocke.

Die an der Achse einer Thurmglocke auftretenden Kräfte sind von besonderer Wichtigkeit, da sie nicht nur die Abmessungen

des sog. Glockenstuhles, sondern, wegen der hohen Lage des letzteren, häufig auch die Standsicherheit des Thurmes bedingen. Die zur wagerechten Drehachse (x-Achse) der Glocke rechtwinklige yz-Ebene

durch den Schwerpunkt S ist eine Symmetrieebene (Fig. 160); daher muss in ihr auch der Gesammtwiderstand Drehachse liegen und sich in zwei Hälften auf die symmetrisch angeordneten beiden Drehzapfen vertheilen. Aus diesem Grunde kommen bei dieser Aufgabe nur die Projektionen der Kräfte auf die yz-Ebene in Frage, wodurch die Untersuchung so verein-



facht wird, dass wir nicht auf die allgemeinen Gleichungen (1. Theil, S. 288) zurückgreifen, sondern die Aufgabe unmittelbar behandeln wollen.

In einem beliebigen Zeitpunkte t weiche der Drehungshalbmesser AS = e des Schwerpunktes um den Winkel ϑ von der Lothrechten ab, Winkelgeschwindigkeit und -beschleunigung seien ω und ε , die Koordi-

naten des Schwerpunktes

1)
$$y_0 = e \cdot \sin \vartheta$$
; $z_0 = e \cdot \cos \vartheta$.
Einem Massentheilchen m der Glocke im Abstand r von der Drehachse und mit den Koordinaten

Fig. 161.

$$y = r \sin \varphi$$
; $z = r \cos \varphi$

(Fig. 161) entsprechen nach 1. Theil, S. 277 die Ergänzungskräfte $m \cdot r \cdot \omega^2$ und $m \cdot r \cdot \varepsilon$, welche in den Richtungen der positiven yund z-Achse zusammen die Seitenkräfte liefern

$$m \cdot r \cdot \omega^2 \sin \varphi + m \cdot r \cdot \varepsilon \cos \varphi = m \cdot y \cdot \omega^2 + m \cdot z \cdot \varepsilon$$
 und $m \cdot r \cdot \omega^2 \cos \varphi - m \cdot r \cdot \varepsilon \sin \varphi = m \cdot z \cdot \omega^2 - m \cdot y \cdot \varepsilon$.

Die wirklichen äusseren Kräfte H, V und Mg (Fig. 160) müssen nun nach dem Satze d'Alembert's (s. 1. Theil, S. 139) der Gesammtheit der Ergänzungskräfte das Gleichgewicht halten, wenn V und H die Seitenkräfte des Gesammtwiderstandes der Drehachse sind. Hiernach wird

2)
$$H = \sum m \cdot y \cdot \omega^2 + \sum m \cdot z \cdot \varepsilon \quad \text{und}$$

3)
$$V = M \cdot g + \Sigma m \cdot z \cdot \omega^2 - \Sigma m \cdot y \cdot \varepsilon,$$

oder, weil in diesen Summen die Grössen ω^2 und ε gemeinschaftliche Faktoren und ausserdem

$$\Sigma my = My_0 = Me \sin \vartheta$$
, $\Sigma mz = Mz_0 = Me \cos \vartheta$ sind,

4)
$$H = \omega^2 \cdot M \cdot e \cdot \sin \vartheta + \varepsilon \cdot M \cdot e \cdot \cos \vartheta,$$

5)
$$V = M \cdot g + \omega^2 \cdot M \cdot e \cdot \cos \vartheta - \varepsilon \cdot M \cdot e \cdot \sin \vartheta.$$

Ist nun α der grösste Werth von ϑ , entsprechend der höchsten Lage des Schwerpunktes mit der Geschwindigkeit Null, so hat sich der Schwerpunkt bis zu der beliebigen Zwischenlage um $e \cdot \cos \vartheta$ — $e \cdot \cos \alpha$ gesenkt. Wenn man daher die Bewegungswiderstände der Glocke und auch die zu deren Überwindung aufzuwendende Triebkraft vernachlässigt, so ist nach dem Satze der Arbeit (S. 204)

6)
$$\omega^2 \frac{J}{2} = M \cdot g \cdot e(\cos \vartheta - \cos \alpha)$$

und die Winkelbeschleunigung

7)
$$\varepsilon = \frac{M \cdot g \cdot y_0}{I} = \frac{M \cdot g \cdot e \cdot \sin \vartheta}{I}.$$

Führt man noch mit $J=M\cdot i^2$ den Trägheitshalbmesser i der Glocke ein, so ergiebt sich

$$\begin{split} \omega^2 &= 2\frac{M\cdot e}{J}g\left(\cos\vartheta - \cos\alpha\right) = \frac{2\,eg}{i^2}(\cos\vartheta - \cos\alpha)\,,\\ \varepsilon &= \frac{M\cdot e}{J}\cdot g\cdot\sin\vartheta = \frac{e\cdot g}{i^2}\sin\vartheta\,, \end{split}$$

und hiermit wird aus den Gl. 4 und 5

8)
$$H = Mg \frac{e^2}{i^2} (3 \sin \vartheta \cos \vartheta - 2 \cos \alpha \sin \vartheta),$$

9)
$$V = Mg \left(1 + \frac{e^2}{i^2} \left[3\cos^2\vartheta - 2\cos\alpha\cos\vartheta - 1 \right] \right).$$

Die Grösse des wagerechten Widerstandes H wird zu Null für $\vartheta=0$, d. h. für die tieftse Stellung der Glocke und für

 $\cos \vartheta = ^2/_3 \cos \alpha$, was nur bei $\alpha > 90^{\circ}$ Sinn hat. H wechselt selbstverständlich sein Vorzeichen übereinstimmend mit ϑ , ist also bald nach rechts, bald nach links gerichtet. Wichtig ist die Kenntnis des Grösstwerthes von H; diesen findet man leicht durch Nullsetzung der ersten Abgeleiteten von Gl. 8 nach ϑ , d. h.

$$3\cos^2\vartheta - 3\sin^2\vartheta - 2\cos\vartheta\cos\alpha = 0$$
,

woraus mit $\sin^2 \theta = 1 - \cos^2 \theta$ schliesslich sich ergiebt:

10)
$$\cos \vartheta_1 = \frac{1}{6} \cos \alpha \pm \sqrt{\frac{1}{2} + \left(\frac{\cos \alpha}{6}\right)^2}.$$

Die äussersten Werthe von V ergeben sich für

$$-6\cos\theta\sin\theta+2\cos\alpha\sin\theta=0;$$

d. h. für
$$\sin \vartheta = 0$$
, oder $\vartheta = 0$ entsteht V_{max} , für $\cos \vartheta = \frac{1}{3}\cos \alpha$ entsteht V_{min} .

Die Einsetzung dieser Werthe in Gl. 9 liefert

11)
$$V_{max} = Mg \left(1 + 2 \frac{e^2}{i^2} \left[1 - \cos \alpha \right] \right),$$

12)
$$V_{min} = Mg \left(1 - \frac{e^2}{i^2} \left[1 + \frac{\cos^2 \alpha}{3}\right]\right).$$

Für die Berechnung der Grösstwerthe von H und V ist besonders die Kenntnis der Grössen e und i erforderlich. Ist nun

Fig. 162 der Querschnitt der Glocke und AX die Drehachse, so kann man sich die Glocke in sehr viele wagerechte Ringe zerlegt denken. Ein solcher Ring habe den inneren und äusseren Halbmesser x_1 bezw. x_2 , die Höhe dz, den Abstand z von der AX. Dann liefert dieser Ring zum statischen Momente $\mathfrak S$ den Beitrag

$$d\mathfrak{S} = \frac{\gamma}{g} (x_2{}^2 - x_1{}^2) \, \pi \cdot dz \cdot z;$$

Fig. 162.

das statische Moment der metallenen Glocke ist also

$$\frac{\gamma}{g} \cdot \pi \, \varSigma(x_2{}^2 - x_1{}^2) \, z \cdot dz$$

(

das Gewicht von 1 cbm Glockenmetall); dazu kommt noch das statische Moment des (gewöhnlich) hölzernen Helmes der Glocke,

welches sich bei gegebenen Abmessungen leicht berechnen lässt. Bezeichnet man dies mit \mathfrak{S}_h , so ist das ganze statische Moment der Glocke

13)
$$\mathfrak{S} = \frac{\gamma}{g} \pi \Sigma (x_2^2 - x_1^2) z \cdot dz + \mathfrak{S}_h.$$

 \mathfrak{S}_h wird übrigens < 0, da der Helm (Fig. 160) grösstentheils oberhalb der Achse AX liegt. Offenbar ist das Gewicht

$$Mg = \gamma \pi \Sigma (x_2^2 - x_1^2) dz + M_h \cdot g$$

wenn $M_h g$ das Gewicht des Helmes bedeutet. Dann findet sich leicht

$$e = \frac{\mathfrak{S}}{M}.$$

Das polare Trägheitsmoment des Ringes ist

$$\frac{1}{2}(x_2^4 - x_1^4) \pi \cdot dz$$
,

das Durchmesser-Trägheitsmoment mithin

$$^{1}/_{4}\left(x_{2}{}^{4}-x_{1}{}^{4}\right)\pi\cdot dz$$

und dasjenige in Bezug auf die AX:

$$^{1/4}\left(x_{2}{}^{4}-x_{1}{}^{4}\right)\pi\cdot dz \,+\, \left(x_{2}{}^{2}-x_{1}{}^{2}\right)\pi\cdot dz\cdot z^{2}$$
 . Daher wird

15)
$$J_x = \frac{\gamma}{g} \cdot \pi \left\{ \Sigma \frac{1}{4} (x_2^4 - x_1^4) \cdot dz + \Sigma (x_2^2 - x_1^2) z^2 \cdot dz \right\} + J_h,$$

wenn J_h das Trägheitsmoment des Helmes bedeutet. Hiernach findet man

$$i^2 = \frac{J_x}{M}.$$

Beispiel: Der Geh. Finanzrath Köpcke zu Dresden hat im Jahre 1871 (s. Protokoll des sächsischen Ingenieur- und Architekten-Vereins vom 18. November 1871, S. 58) nach Zeichnungen und ausgeführten Glocken ermittelt, dass, wenn R den unteren Halbmesser der Glocke bezeichnet, etwa folgende Beziehungen stattfinden:

17)
$$e = 1,225 R; \quad i^2 = 1,895 R^2; \quad \text{also} \quad \frac{e^2}{i^2} = 0,7919,$$

wofür rund 0,s gesetzt werden möge. An einer vorhandenen Glocke lassen sich diese Werthe prüfen durch Beobachtung der Schwingungsdauer t und Herleitung der Schwingungslänge l aus dieser. Es ist nämlich für die Glocke als Pendel (nach 1. Theil, S. 279)

18)
$$l = \frac{J}{M \cdot e} = \frac{i^2}{e} = \frac{1,895}{1,225} R = 1,547 R;$$

dies muss $=\frac{gt^2}{\pi^2}$ oder rund $=t^2$ sein (weil g nahezu $=\pi^2$ ist).

Nimmt man noch an, dass die Mittellinie der Glocke beim grössten Ausschlage sich um 20° über die Wagerechte erhebe, dass also $\alpha = 110°$ sei, so wird nach Gl. 10 mit $\cos \alpha = -0.342$:

$$\cos \vartheta_1 = -0.057 \pm \sqrt{0.5 + 0.057^2} = 0.652$$
 und -0.766 .

Dem entsprechen $\vartheta_1 = 49^{\circ} 18'$ mit $\sin \vartheta_1 = 0,758$, sowie $\vartheta_1 = 130^{\circ}$, welcher letztere Werth hier aber keine Bedeutung hat, da er wegen $\alpha = 110^{\circ}$ nicht vorkommt. Mit $\theta_1 = 49^{\circ} 18'$ wird dann aus Gl. 8:

$$H_{max} = Mg \cdot 0,8 (3 \cdot 0,758 \cdot 0,652 + 2 \cdot 0,342 \cdot 0,758) = 1,60 \cdot Mg$$
.

Für $\vartheta = 0$, d. h. in der tiefsten Lage der Glocke entsteht (Gl. 11)

$$V_{max} = Mg \cdot (1 + 2 \cdot 0.8 [1 + 0.342]) = 3.147 Mg;$$

für $\cos \theta_2 = \frac{1}{3} \cos \alpha = -0,114$, d. h. $\theta_2 = 96^{\circ} 33'$ entsteht (Gl. 12)

$$V_{min} = Mg (1 - 0.8 [1 + 0.039]) = 0.17 Mg$$
.

Bei heftigerem Läuten, d. h. grösserem Winkel α würde V_{min} selbst < 0werden können; bleiben die Verhältnisse der Glocke im Übrigen ungeändert, so erfolgt dies für $\cos \alpha < -0.866$ oder $\alpha > 150^{\circ}$. Bei so grossem Schwingungswinkel würde $V_{min} < 0$ werden, d. h. die Glocke das Bestreben haben, aus den Lagern zu springen.

Wegen des starken Wechsels der Kraftgrössen empfiehlt es sich, die einzelnen Theile des Glockenstuhles so zu bemessen, dass die bei einer statischen Berechnung auf Grund obiger Kräfte entstehenden Spannungen σ ein Drittel der Spannungen an der Elasticitätsgrenze nicht überschreiten; für Stabeisen wäre etwa $\sigma = 500 \, \text{kg/qcm}$ zu setzen. Die gedrückten Theile sollen mindestens 7 fache Sicherheit gegen Zerknicken haben.

Bezüglich der Bedingungen für ein gutes Anschlagen des Klöppels möge auf die Zeitschrift des Architekten- und Ingenieur-Vereins zu Hannover, 1877, S. 151 verwiesen werden.

6. Aus lothrechter Stellung umfallender Stab.

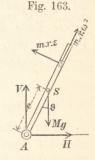
Der stabförmige Körper, dessen Schwerpunkt S in dem Abstand e vom unteren Ende A liegt (Fig. 163), sei um das untere Ende drehbar, ursprünglich nahezu lothrecht gestellt und falle um. In einer beliebigen Zwischenstellung, in welcher AS mit der Lothrechten den Winkel ϑ einschliesst, ist nach S. 204 die Winkelbeschleunigung

1)
$$\varepsilon = \frac{Mg e \sin \vartheta}{J} = g \frac{e}{i^2} \sin \vartheta,$$

und für die Winkelgeschwindigkeit ω gilt

$$\omega^2 \frac{J}{2} = Mg \, e \, (1 - \cos \vartheta) \,, \quad {\rm also} \quad$$

2)
$$\omega^2 = 2 g \frac{e}{i^2} (1 - \cos \vartheta).$$



Die Widerstände H und V, welche der untere Drehpunkt A im Sinne der Fig. 163 leisten muss, bestimmen sich in der bei dem vorigen Beispiele gezeigten Weise leicht zu

$$H = M \cdot e \cdot \varepsilon \cdot \cos \vartheta - M \cdot e \cdot \omega^2 \sin \vartheta$$
 und $V = Mg - Me \varepsilon \sin \vartheta - Me \omega^2 \cos \vartheta$,

oder mittels der Gl. 1 und 2 zu

3)
$$H = Mg \frac{e^2}{i^2} \sin \vartheta (3 \cos \vartheta - 2) \text{ und}$$

4)
$$V = Mg \left(1 - \frac{e^2}{i^2} [1 + 2\cos\vartheta - 3\cos^2\vartheta] \right).$$

Der Werth von H ist zu Anfang, d. h. für $\vartheta=0$, ebenfalls Null; er wird wiederum zu Null für $\cos\vartheta={}^2/{}_3$, d. h. für $\vartheta=48^\circ$ (vergl. 1. Theil, S. 74). Für $\vartheta<48^\circ$ ist $\cos\vartheta>{}^2/{}_3$ und H>0, d. h. (Fig. 163) nach derjenigen Seite gerichtet, nach welcher die Stange umfällt. Es hat also, wenn die Stange nach rechts umfällt, das untere Ende derselben anfänglich das Bestreben nach links auszugleiten. Zwischen den beiden Nullwerthen von H liegt ein Maximum für einen Werth von H0 ermittelt zu Nullsetzung der ersten Abgeleiteten von Gl. 3 nach H0 ermittelt zu

$$\cos \vartheta = \frac{1}{6} + \sqrt{\frac{1}{2} + \left(\frac{1}{6}\right)^2} = 0,8933 \text{ mit } \vartheta = 26^0 40'$$

(ein $\cos\vartheta < 0$ hat hier keinen Sinn); der entsprechende Werth von H selbst ergiebt sich dann zu

$$H_{max} = Mg \frac{e^2}{i^2} \cdot 0,305.$$

Für $\vartheta > 48^\circ$ ist $\cos\vartheta < ^2/^3$ und H < 0; es hat nunmehr das untere Ende der Stange das Bestreben, nach rechts auszugleiten. Für $\vartheta = 90^\circ$, d. h. beim Aufschlagen der Stange auf den wagerecht gedachten Boden ist

$$H = -2 Mg \frac{e^2}{i^2}$$
.

Was die Grösse des lothrechten Widerstandes V anlangt, so ist zu Anfang, d. h. für $\vartheta=0$, V=Mg. Mit wachsendem ϑ nimmt V zunächst ab. Ein Kleinstwerth von V ergiebt sich leicht für $\cos\vartheta=\frac{1}{3}$ oder $\vartheta=70^{\circ}30'$, nämlich

$$V_{\min} = Mg \Big(1 - \frac{4}{3} \, \frac{e^2}{i^2} \Big). \label{eq:Vmin}$$