

Linie in demselben Punkte unter einem Winkel  $\alpha$  gegen den Horizont geneigt sein, für welchen man hat

$$\operatorname{tg} \alpha = v \operatorname{tg} \alpha',$$

wofür man bei der Kleinheit von  $\alpha$  in den meisten Fällen  $\alpha = v \alpha'$  wird setzen können.

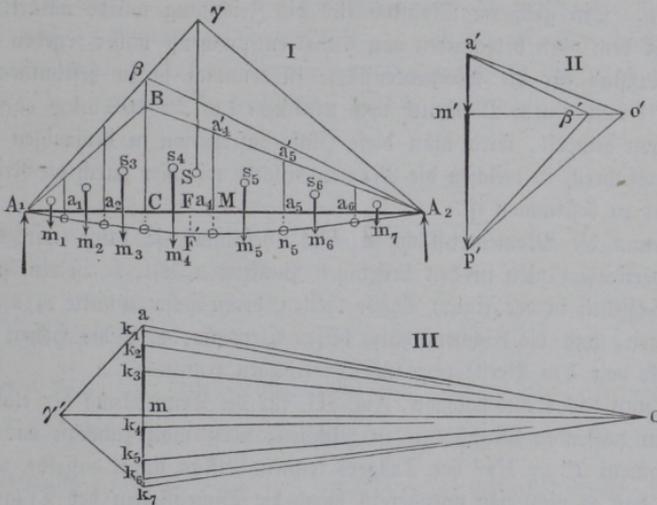
Wenn man es mit einem Balken von überall gleichem Querschnitte zu thun hat, für welchen also das Trägheitsmoment  $T = Fr^2$  überall dieselbe Größe hat, so kann man die Ordinaten der Belastungsfläche auch einfach proportional der Größe des Momentes  $M$  und die Horizontalkraft einfach gleich dem Elasticitätsmodul  $E$  annehmen, da diese Annahme, welche  $T=1$  voraussetzt, nur auf die Einheit des für die Horizontalkraft  $H$  angewendeten Maßstabes, also auf das oben mit  $v$  bezeichnete Verhältniß, nicht aber auf das gegenseitige Verhältniß der Kräfte von Einfluß ist. Wenn dagegen der Querschnitt des Balkens an verschiedenen Stellen verschieden ist, so kann man die Untersuchung in zweifacher Weise führen. Nach der einen Methode setzt man in dem Ausdrucke  $T = Fr^2$  die Fläche  $F$  gleich der Einheit (1 qm) voraus, bestimmt mit Rücksicht darauf die Trägheitshalbmesser  $r$  für die verschiedenen Querschnitte und trägt als Ordinaten der Belastungsfläche in den einzelnen Punkten Strecken auf, welche den jeweiligen Werthen von  $\frac{M}{r^2}$  entsprechen. Andererseits kann man aber auch einen überall constanten Trägheitshalbmesser  $r$  gleich der Einheit zu Grunde legen, so daß man die Belastungsordinaten den Momenten direct proportional aufträgt, hat aber dann zur Verzeichnung der einzelnen Seiten des Seilpolygons für jeden Punkt eine veränderte Horizontalkraft anzuwenden, welche durch  $F \cdot E$  ausgedrückt ist, wenn  $F$  überall die aus der Beziehung  $T = F \cdot r^2$  sich ergebende Fläche bedeutet. Mit anderen Worten, man verändert dem Werthe des Trägheitsmomentes entsprechend im Kräftepolygone die Pol-  
distanz, mit Hilfe deren die entsprechende Seite des Seilpolygons gezeichnet wird. Es kann, je nach den Umständen bald das eine, bald das andere dieser beiden Verfahren bequemer in der Anwendung sein. Daß beide zu demselben Resultate führen müssen, ist leicht zu erkennen, wenn man bedenkt, daß ganz allgemein die  $n$  fach vergrößerte Annahme von  $F$  also auch von der Horizontalkraft  $H$  ebenfalls eine  $n$  fache Vergrößerung der Belastungsordinaten  $\frac{M}{r^2} = M \frac{F}{T}$ , also nur eine Veränderung in der Einheit des Kräftemaßstabes zur Folge hat.

§. 41. Beispiele. Zur Erläuterung der vorstehend angegebenen Beziehungen möge die Anwendung des darauf beruhenden graphischen Verfahrens an

einigen Beispielen gezeigt werden. Es sei  $A_1A_2$ , in Fig. 154, I, ein etwa im Maßstabe 1 : 100 gezeichneter horizontaler Träger auf zwei Stützen, dessen Länge  $l = 5$  m ist, und welcher im Abstände  $A_1C = a = 1,5$  m von  $A_1$  durch ein concentrirtes Gewicht von  $P = 5000$  kg belastet sein soll. Wenn zunächst von der Belastung durch das Eigengewicht abgesehen wird, so findet man das in  $C$  auf den Balken wirkende Moment bekanntlich zu

$$M = P \frac{a(l-a)}{l} = 5000 \frac{1,5 \cdot 3,5}{5} = 5250 \text{ mkg},$$

Fig. 154.



und wenn man diese Größe nach einem beliebigen Maßstabe, d. h. für eine beliebige Basis  $b$  gleich  $CB$  anträgt, so giebt die Dreiecksfläche  $A_1BA_2$  die Momentenfläche des Trägers. Man kann dieselbe übrigens ohne jegliche Rechnung graphisch bestimmen, wenn man nach dem für die Kräfte angenommenen Maßstabe (in der Figur 1 mm = 200 kg) auf einer Verticallinie in II die Strecke  $a'p' = P$  anträgt und durch  $a'$  und  $p'$  zwei Parallelen mit den beiden Geraden  $\beta A_2$  und  $\beta A_1$  legt, welche man von einem beliebigen Punkte  $\beta$  der Richtung  $P$  nach den Stützpunkten  $A_2$  und  $A_1$  gezogen hat. Zieht man durch den Durchschnitt  $\beta'$  dieser Linien eine Horizontale  $\beta'm'$ , so theilt diese bekanntlich die Kraft  $a'p'$  in  $m'$  in zwei Abschnitte, welche den Auflagerdrücken  $R_1$  in  $A_1$  und  $R_2$  in  $A_2$  entsprechen. Man hat also, um das Seilpolygon  $A_1BA_2$  für die Momente mit einer horizontalen Schlußlinie  $A_1A_2$  zu erhalten, auf der durch  $m'$  gelegten Horizontalen nur die Länge  $m'o'$  gleich der für den Momentenmaßstab gewählten

Basis  $b$  anzutragen (in der Figur II ist  $b = m'o' = 20$  mm, entsprechend einer Länge von 2 m). Zieht man dann durch  $A_1$  eine Parallele mit  $o'p'$  und durch  $A_2$  eine Parallele mit  $o'a'$ , so müssen sich diese nach der Construction in einem Punkte  $B$  der Krafrichtung schneiden, und man hat das Moment in  $C$  in Meterkilogrammen durch das Product

$$CB \text{ Kilogramm} \times m'o' \text{ Meter}$$

gefunden. In der Figur ergibt sich  $CB = 13,2$  mm, entsprechend 2640 kg, also hat man graphisch das Moment zu

$$CB \times m'o' = 2640 \cdot 2 = 5280 \text{ mkg}$$

gefunden. Ein größerer Maßstab für die Zeichnung würde natürlich das Resultat dem oben berechneten von 5250 entsprechend näher ergeben haben. Der Maßstab für die Momentenfläche ist demnach so zu bestimmen, daß danach 1 mm einem Momente von  $200 \text{ kg} \cdot 2 \text{ m} = 400 \text{ mkg}$  entspricht. Wie schon bemerkt, wird man diese Hilfsconstruction in denjenigen Fällen nicht ausführen, in welchen die Momentenfläche wie hier durch die Rechnung einfacher zu bestimmen ist.

Ist nun die Momentenfläche  $A_1BA_2$  bestimmt, so kann man dieselbe durch verticale Linien in den beliebigen Punkten  $a_1 a_2 \dots$  in eine größere Anzahl (sieben in der Figur) Theile theilen, deren Schwerpunkte  $s_1, s_2, s_3 \dots$  bestimmen, und die Flächeninhalte dieser Elemente, d. h. die Höhen der in Rechtecke von 1 m Breite verwandelten Flächen ermitteln.

Um nun das Kräftepolygon, Fig. III, für die Ermittlung der elastischen Linie in passenden Maßstäben zu zeichnen, muß man zunächst das Trägheitsmoment  $T = Fr^2$  des Trägers kennen. Man findet dasselbe, vorausgesetzt, daß es nicht von vornherein durch die Dimensionen des Trägers gegeben ist, mit Rücksicht auf die Festigkeitsformel

$$M_{max} = s \frac{T}{e}$$

zu

$$T = \frac{M_{max}}{s} e,$$

unter  $s$  die höchstens zulässige Faserspannung und unter  $e$  den Abstand der äußersten Faser von der neutralen Ase verstanden. Setzt man  $s = 6 \text{ kg}$  pro Quadratmillimeter, und  $e$  gleich der halben Trägerhöhe, welche 0,5 betragen mag, also  $e = \frac{h}{2} = 0,25 \text{ m}$ , so ergibt sich  $T$ , wenn alle Maße in Metern ausgedrückt werden, zu

$$T = \frac{5250}{6000000} 0,25 = 0,0002187.$$

Nimmt man an, die ganze Fläche  $F$  des Querschnittes sei in den beiden Gurtungen im Abstände  $r = e = 0,25$  m concentrirt, so ergibt sich

$$F = \frac{T}{r^2} = \frac{0,000\ 2187}{0,25 \cdot 0,25} = 0,0035 \text{ qm.}$$

Man hat daher den Horizontalzug

$$H = FE = 0,0035 \cdot 18\ 000 \cdot 1000 \cdot 1000 = 63\ 000\ 000 \text{ kg} \\ = 63\ 000 \text{ Tonnen}$$

anzunehmen, und kann danach einen passenden Maßstab wählen. In der Figur ist dieser Maßstab für die Horizontalkraft so gewählt, daß 1 mm = 1000 Tonnen ist, daher die Polabstand  $mo = 63$  mm aufgetragen wurde. Für die Verticalkräfte  $ak_1, k_1k_2 \dots$  ist der Maßstab hundertmal größer genommen, so daß also 1 mm = 10 Tonnen ist, und zwar sind die Strecken  $ak_1, k_1k_2 \dots$  so bestimmt, daß sie nach diesem Maßstabe den Werthen

$$\frac{K}{r^2} = \frac{K}{0,25 \cdot 0,25} = 16 K$$

entsprechen, wenn mit  $K$  der Flächeninhalt der einzelnen Elemente der Belastungsfläche  $A_1BA_2$  bezeichnet ist. Man erhält also beispielsweise die Strecke  $k_4k_5$ , wenn man das Trapez  $a_4a_4'a_5'a_5$  in ein Rechteck von der Breite 1 m verwandelt. Mißt man die erhaltene Höhe  $h$  dieses Rechtecks nach einem Maßstabe, dessen Einheiten in dem Verhältnisse  $\frac{1}{r^2}$  kleiner sind, als diejenigen des Momentenmaßstabes, so daß also danach in dem vorliegenden Falle  $1 \text{ mm} = \frac{400 \text{ mkg}}{1/16 \text{ qm}} = 6400 \text{ kg pro Meter}$  ist, so hat man das so gewonnene Resultat nach dem für die Verticalkräfte gewählten Maßstabe (1 mm = 10 Tonnen) als  $k_4k_5$  auf  $ak_7$  abzutragen. In der Figur ist

$$h = \frac{a_4a_4' + a_5a_5'}{2} \cdot a_4a_5 = 7,2 \text{ mm,}$$

daher

$$k_4k_5 = h \frac{6400}{10\ 000} = 4,6 \text{ mm.}$$

Was die Höhenlage des Pols  $O$  anbelangt, so hat man dieselbe so zu wählen, daß die Horizontale durch den Pol die Verticalkraft  $ak_7$  in einem Punkte  $m$  so trifft, daß die Abschnitte  $am$  und  $mk_7$  den Auflagerdrücken gleich sind, welche die Belastungsfläche  $A_1BA_2$  in  $A_1$  und  $A_2$  erzeugt. Um diesen Punkt  $m$  zu finden, denkt man sich das Gewicht der Belastung in dem leicht anzugebenden Schwerpunkte  $S$  des Dreiecks  $A_1BA_2$  wirkend, und zieht durch irgend welchen Punkt  $\gamma$  der Schwerriichtung zwei

Gerade  $\gamma A_1$  und  $\gamma A_2$  nach den Auflagern. Legt man sodann im Kräftepolygone durch  $a$  und  $h_7$  Parallelen  $a\gamma'$  und  $h_7\gamma'$  zu jenen Linien, so liefert die Projection des Durchschnittspunktes  $\gamma'$  auf  $ak_7$  in  $m$  den gesuchten Theilpunkt, in dessen Horizontallinie der Pol  $O$  in der oben ermittelten Poldistanz angenommen werden muß.

Nachdem das Kräftepolygon in dieser Weise festgestellt ist, kann die Zeichnung des Seilpolygons in der bekannten Art geschehen, indem man, von  $A_1$  aus beginnend, Parallelen  $A_1 m_1, m_1 m_2, m_2 m_3 \dots$  mit den Polstrahlen  $Oa, Ok_1, Ok_2 \dots$  zieht, dann muß der gewählten Lage von  $O$  entsprechend die durch  $m_7$  mit dem letzten Polstrahle  $Ok_7$  gezogene Parallele durch den Punkt  $A_2$  gehen, indem die Schlußlinie des Seilpolygons  $A_1 m_1 m_2 \dots A_2$  mit der horizontalen Balkenaxe  $A_1 A_2$  zusammentreffen muß.

Das erhaltene Seilpolygon hüllt die dem Balken zugehörige Seilcurve ein, welche man erhalten würde, wenn die Theilung der Belastungsfläche in unendlich viele unendlich schmale Streifen vorgenommen werden könnte. Jede Seite des Polygons ist eine Tangente an die Seilcurve, und es ist ersichtlich, daß irgend eine Polygonseite, wie z. B.  $m_3 m_6$ , die Seilcurve in dem Punkte  $n_3$  berührt, durch welchen die verticale Theilungslinie  $a_3 a_3'$  hindurchgeht. Dementsprechend ist die erste Polygonseite  $A_1 m_1$  eine Tangente in  $A_1$  und die letzte Seite  $m_2 A_2$  eine Berührungslinie in  $A_2$  an die Seilcurve. Es ist mit Bezug hierauf leicht, die Seilcurve mit genügender Sicherheit in das Polygon einzuzichnen, wenn die Anzahl der Elemente, in welche die Belastungsfläche getheilt wurde, nicht zu klein angenommen ist. In der Figur I sind die Punkte, wie  $n_3$ , in welchen die Seilcurve die Polygonseiten berührt, durch kleine Kreise angedeutet.

Die so erhaltene Curve giebt nach dem Vorstehenden eine Darstellung der elastischen Durchbiegungen des Balkens an jeder Stelle, und zwar ist im vorliegenden Falle, in welchem das Verhältniß der Kräftemaßstäbe für  $H$  und  $K$  gleich dem Verjüngungsverhältniße der Abscissen in I (1 : 100) gewählt wurde, an jeder Stelle die Durchbiegung durch die Ordinate der Seilcurve daselbst unmittelbar in natürlicher Größe gegeben. Die größte Durchbiegung  $f = FF'$  des Balkens erhält man offenbar für denjenigen Punkt  $F$ , in welchem die Seilcurve eine mit der Schlußlinie  $A_1 A_2$  parallele Tangente hat, diese Durchbiegung bestimmt sich nach der Figur zu nahezu 3 mm und zwar findet sie sich hier nicht im Angriffspunkte  $C$  der Kraft  $P$ , auch nicht in der Mitte  $M$ , sondern in einem Punkte  $F$ , welcher zwischen  $C$  und  $M$  gelegen ist. Nur wenn die Kraft  $P$  in der Mitte des Balkens angreift, tritt auch in der Mitte die größte Durchbiegung ein. Diese Durchbiegung würde im vorliegenden Falle rechnerisch zufolge §. 35. 3, zu

$$f = \frac{5000 \cdot 5^3}{48 \cdot 0,000 \cdot 2187 \cdot 18 \cdot 000 \cdot 1000^2} = 0,0033 \text{ m} = 3,3 \text{ mm}$$

sich ergeben.

Die Seilcurve ist, wie schon bemerkt wurde, nicht mit der elastischen Linie übereinstimmend oder geometrisch ähnlich, sondern ihre Ordinaten sind in dem Verhältnisse der beiden Kräftemaßstäbe  $\left(\frac{1}{\nu} = 100\right)$  vergrößert. Wenn daher die Neigungen der ersten und der letzten Polygonseite gegen den Horizont mit  $\alpha_1'$  und  $\alpha_2'$  bezeichnet werden, man also

$$m_1 A_1 A_2 = \alpha_1' \text{ und } m_7 A_2 A_1 = \alpha_2'$$

hat, so bestimmen sich die Neigungen  $\alpha_1$  und  $\alpha_2$  der elastischen Linie an den Enden in  $A_1$  durch

$$\operatorname{tg} \alpha_1 = \nu \operatorname{tg} \alpha_1' = 0,01 \operatorname{tg} \alpha_1'$$

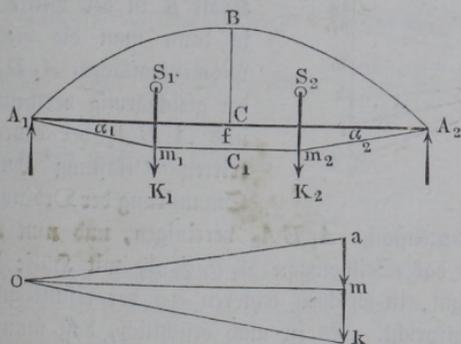
und in  $A_2$  durch

$$\operatorname{tg} \alpha_2 = \nu \operatorname{tg} \alpha_2' = 0,01 \operatorname{tg} \alpha_2' \text{ u. s. w.}$$

Wenn die beiden Auflager  $A_1$  und  $A_2$  nicht, wie hier angenommen wurde, in einer Horizontallinie liegen, so ändert sich die Construction nur in der Beziehung, daß der Pol  $O$  des Kräftepolygons nicht in der durch den Punkt  $m$  gelegten Horizontallinie, sondern da anzunehmen ist, wo eine durch  $m$  mit  $A_1 A_2$  gezogene Parallele diejenige Verticallinie schneidet, welche im Abstände gleich der Polabstand  $H = FE$  von der Kräftelinie  $a k_7$  gezogen ist.

Die hier angeführte Construction giebt Aufschluß über den ganzen Verlauf der elastischen Linie. Wenn es indessen nur darauf ankommt, die

Fig. 155.



größte Durchbiegung  $f$  derselben kennen zu lernen, so läßt sich die Zeichnung in allen den Fällen einfacher ausführen, in denen man von vornherein diejenige Stelle kennt, für welche die Durchbiegung ihren größten Werth annimmt. Es sei z. B.  $A_1 A_2$ , Fig. 155, ein auf zwei in gleicher Höhe befindlichen Stützen ruhender Balken von der

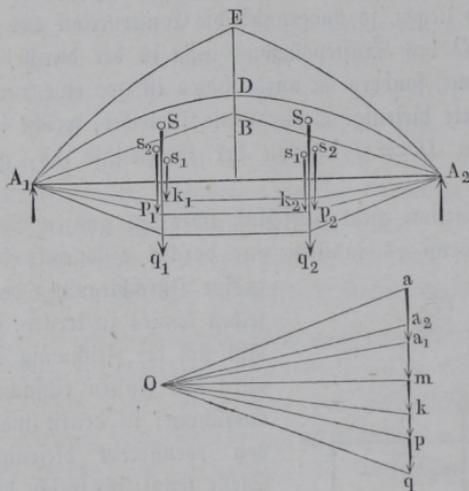
Länge  $A_1 A_2 = l$ , welcher durch eine gleichmäßig verteilte Belastung von  $q$  Kilogramm pro laufenden Meter belastet ist, so liegt die größte Durchbiegung in der Mitte, für welche das Moment seinen Maximalbetrag

$M = q \frac{l^2}{8} = CB$  annimmt. Zeichnet man durch  $A_1, B$  und  $A_2$  eine Parabel mit der Axe in  $BC$ , also dem Scheitel in  $B$ , so erhält man die zugehörige Momentenfläche, deren Inhalt durch  $\frac{2}{3} \cdot CB \cdot A_1A_2 = \frac{1}{12} q l^3$  gegeben ist. Trägt man daher wieder auf der Verticallinie  $ak$  nach dem für die Verticalkräfte gewählten Maßstabe die Strecke

$$ak = \frac{1}{12} \frac{q l^3}{r^2}$$

ab, und macht auf der Horizontalen durch die Mitte  $m$  von  $ak$  die Pol-  
distanz  $mO = FE$ , wobei  $r$  und  $F$  aus dem bekannten Trägheitsmomente  
 $T = Fr^2$  zu entnehmen sind, so erhält man, mit Hülfe der in den Schwer-  
punkten  $S_1$  und  $S_2$  der Segmenthälften anzunehmenden Belastungen  $K_1$  und  
 $K_2$  das Seilpolygon  $A_1 m_1 m_2 A_2$ , an welches die Seilcurve in  $A_1, C_1$  und  $A_2$   
sich tangential anschließt. Man hat also, wie im vorhergehenden Beispiele,

Fig. 156.



die Durchbiegung  $f$  in der  
Mitte durch  $CC_1$  und die  
Neigung der elastischen Linie  
gegen den Horizont in  $A_1$   
und  $A_2$  durch  $v \alpha_1'$  und  
 $v \alpha_2'$  gefunden.

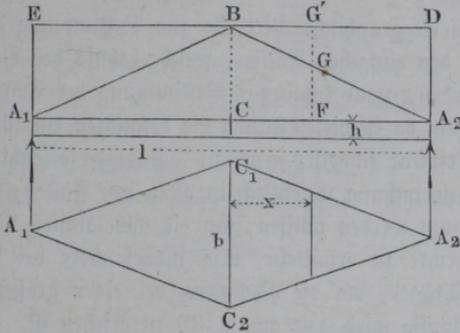
Wenn ein Balken  $A_1A_2$ ,  
Fig. 156, durch mehrere  
Kräfte belastet ist, z. B.  
durch sein Eigengewicht  $pl$   
und durch eine concentrirte  
Kraft  $K$  in der Mitte  $C$ ,  
so kann man die beiden  
Momentenflächen  $A_1DA_2$   
der gleichförmig vertheilten  
und  $A_1BA_2$  der concentrirten  
Belastung durch  
Summirung der Ordinaten

zu einer resultirenden Momentenfläche  $A_1EA_2$  vereinigen, und nun wie  
oben verfahren, indem man das Seilpolygon  $A_1 q_1 q_2 A_2$  mit Hülfe des  
Kräftepolygons  $O a q$  bestimmt, in welchem letzteren  $a q$  der resultirenden  
Momentenfläche  $A_1EA_2$  entspricht. Es ist auch ersichtlich, daß man zu  
demselben Resultate gelangen wird, wenn man für die einzelnen Belastungen  
mit demselben Horizontalzuge  $mO$  ihre besonderen Seilpolygone zeichnet und  
deren Ordinaten summirt. So stellt in der Figur  $A_1 k_1 k_2 A_2$  das mit  
Hülfe des Kräfteplans  $O a_1 k$  gezeichnete Seilpolygon für die concentrirte

Kraft  $K$  vor, während  $A_1 p_1 p_2 A_2$  der gleichförmigen Belastung durch das Eigengewicht  $p l$  entspricht, für welche das Kräftepolygon durch  $O a_2 p$  gegeben ist.

Wenn der Querschnitt des Trägers für verschiedene Punkte verschieden ist, wie z. B. bei der Dreiecksfeder, Fig. 157, deren Breite in der Mitte

Fig. 157.



$C_1 C_2 = b$  und deren constante Stärke  $h$  ist, so hat man die Werthe  $\frac{M}{r^2}$  als

Ordinaten der Belastungsfläche aufzutragen. So ist für das Beispiel in Fig. 157 das Trägheitsmoment in der Mitte bei  $C$  durch

$$T = \frac{1}{12} b h^3 = \frac{1}{12} h^2 b h = r^2 F,$$

und im Abstände  $x$  von der Mitte, woselbst die Breite  $b_1 = b \frac{l - 2x}{l}$  ist, durch

$$T_1 = \frac{1}{12} b \frac{l - 2x}{l} h^3 = \frac{1}{12} \frac{l - 2x}{l} h^2 \cdot b h = r_1^2 F$$

gegeben. Nimmt man  $F = b h$  gleich dem Querschnitte in  $C$  an, und verwendet für das Seilpolygon den constanten Horizontalzug  $FE = b h$ .  $E$ , so hat man die Ordinate  $FG$  der dreieckigen Momentenfläche  $A_1 B A_2$  im Abstände  $x$  von der Mitte in dem Verhältnisse  $\frac{1}{r_1^2}$  zu vergrößern, und man

erhält, wenn  $CB$  als Ordinate  $\frac{M}{\frac{1}{12} h^2}$  für die Belastungsfläche in  $C$  angenommen wird, die Ordinate in  $F$  zu

$$FG' = FG \frac{l}{l - 2x} = CB,$$

d. h. die Belastungsfläche ist durch das Rechteck  $A_1 E D A_2$  dargestellt. Wollte man dagegen die Dreiecksfläche  $A_1 B A_2$  der Momente direct als die Belastungsfläche durch die Ordinaten  $\frac{M}{r^2}$  ansehen, d. h.  $r^2$  für alle Querschnitte constant gleich  $\frac{1}{12} h^2$  annehmen, so hätte man für den Querschnitt durch  $F$  einen Horizontalzug

$$H_1 = \frac{l - 2x}{l} b h E$$

zu benutzen. Im vorliegenden Falle wird das erstgedachte Verfahren mit Verwendung eines constanten Horizontalzuges das bequemere sein, in manchen Fällen kann es sich jedoch empfehlen, den Horizontalzug  $H$  veränderlich zu machen, indem man die Momentenfläche direct als die für die elastische Linie geltende Belastungsfläche verwendet.

Die im Vorstehenden erläuterte graphische Methode zur Bestimmung der elastischen Linie wird man in den einfachen Fällen, welche behufs der Bedeutlichkeit hier betrachtet wurden, zwar kaum zur Bestimmung der Durchbiegungen von Trägern benutzen, da in diesen Fällen die bekannten einfachen Formeln in der Regel das Resultat schneller ergeben. Dagegen erleichtert die graphische Methode die Untersuchung wesentlich in allen den Fällen, wo die Elasticitätsverhältnisse benutzt werden müssen, um die unbekannteren Biegemomente und Auflagerdrucke zu ermitteln, also insbesondere bei der Prüfung der continuirlichen Träger, wo die Rechnung bei einer größeren Anzahl von Stützen sehr weitläufig wird, wie aus §. 39 zu ersehen ist. Es soll daher die hier angegebene graphische Methode noch besonders in ihrer Anwendung auf continuirliche Träger besprochen werden.

§. 42. **Continuirliche Träger.** Die Belastung eines auf zwei Stützen frei aufliegenden Trägers ruft in der Strecke zwischen den Stützen Momente hervor, in Folge deren der Balken eine nach unten hin convexe Krümmung annimmt. Ueber den Stützen treten Momente nicht auf, vielmehr werden sich hier die Enden unter gewissen Neigungen gegen den Horizont einstellen, die von der Art der Belastung abhängen. Wenn der Träger indessen an den Enden in gewisser horizontaler oder geneigter Richtung eingespannt ist, so kann man sich den durch die Einspannung auf den Träger ausgeübten Zwang als die Wirkung von Momenten denken, welche eine derartige Biegung auf die Enden ausüben, daß dieselben in Folge davon aus denjenigen Neigungen, welche die Balkenenden bei freier Auflagerung durch die Belastung anzunehmen veranlaßt werden, zurückgebogen werden in diejenigen Richtungen, unter welchen die Einklemmung geschehen ist. Diese Momente haben also eine Drehungsrichtung, der zufolge sie den Balken nach oben convex zu biegen streben, welche daher der Drehungsrichtung der Belastungsmomente entgegengesetzt ist.

In ganz gleicher Weise sind die Zwischenstützen der continuirlichen Träger zu beurtheilen, indem auch hier jedes mittlere Feld, d. h. ein von zwei Zwischenstützen begrenztes, wie ein an den Enden eingespannter Balken zu betrachten ist, auf dessen Enden Momente wirken, die hier aber nicht mehr durch Einmauerung, sondern durch die Einwirkung der beiderseits sich an-