

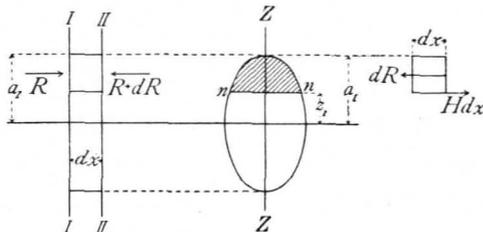
d) Schubspannungen; elastische Linie.

Außer den oben ermittelten axialen Faserstressen N treten bei verschiedenen Belastungszuständen der Balken auch noch Schubspannungen auf, von denen hier zunächst die horizontalen Schubspannungen betrachtet werden mögen.

325.
Horizontale
Schub-
spannungen.

Angenommen, die Axialkräfte P seien gleich Null, und es sollen die horizontalen Schubspannungen ermittelt werden, welche in derjenigen Faserschicht zwischen den unendlich nahe an einander gelegenen Querschnitten II und $IIII$ (Fig. 112) wirken, die um z_1 über der Balkenaxe liegt. Dabei sollen die vereinfachenden Annahmen gemacht werden, daß die Querschnitte II und $IIII$ einander gleich seien, daß die horizontale Schubspannung pro Flächeneinheit in der ganzen Breite der Faser nn constant sei und daß die Kraftebene sämtliche Querschnitte in Symmetrieachsen schneide.

Fig. 112.



Auf den Theil des Balkenstückes zwischen II und $IIII$, welcher oberhalb der Faserschicht nn liegt, wirken zwei Kräfte, nämlich normal zur Ebene II die Summe R der axialen Faserstressen und normal zur Ebene $IIII$ die Kraft $R + dR$. Nun ist

$$R = \int_{z_1}^{a_1} N df,$$

und da nach Gleichung 34. $N = \frac{M}{\mathcal{F}} z$ ist,

$$R = \int_{z_1}^{a_1} \frac{M}{\mathcal{F}} z df \quad \text{und} \quad R + dR = \int_{z_1}^{a_1} \frac{M + dM}{\mathcal{F}} z df.$$

Die Differenz der beiden Kräfte R und $R + dR$ ist gleich ihrer Resultirenden; mithin ist die auf das Balkenstück wirkende axiale Faserstressen

$$R + dR - R = \int_{z_1}^{a_1} \frac{M + dM}{\mathcal{F}} z df - \int_{z_1}^{a_1} \frac{M}{\mathcal{F}} z df.$$

Für die Integration zwischen z_1 und a_1 sind M , dM und \mathcal{F} constant; diese Werthe können also vor das Integralzeichen gesetzt werden, d. h. es ist

$$dR = \frac{M + dM}{\mathcal{F}} \int_{z_1}^{a_1} z df - \frac{M}{\mathcal{F}} \int_{z_1}^{a_1} z df = \frac{dM}{\mathcal{F}} \int_{z_1}^{a_1} z df.$$

Damit das betrachtete Balkenstück im Gleichgewicht sei, muß die algebraische Summe der auf dasselbe wirkenden Horizontalkräfte gleich Null sein; es muß also noch eine Horizontalkraft auf das Balkenstück wirken, welche der Größe nach genau gleich der obigen Kraft dR , der Richtung nach derselben entgegengesetzt ist. Diese Kraft kann nur in der horizontalen Faserschicht wirken, mittels deren dieses Stück mit dem anderen Balkentheile zusammenhängt, d. h. in der um z_1

über der neutralen Axe liegenden Schicht. Längs dieser Schicht entfteht demnach eine Schubspannung. Wird die Gröfse derselben pro Längeneinheit des Balkens mit H bezeichnet, fo beträgt fie für dx Längeneinheiten $H dx$, und es ergibt sich für die Ermittlung von H die Bedingungsgleichung:

$$H dx = dR = \frac{dM}{\mathcal{F}} \int_{z_1}^{a_1} z df \quad \text{und} \quad H = \frac{dM}{dx} \frac{1}{\mathcal{F}} \int_{z_1}^{a_1} z df.$$

Nach Gleichung 28. (Art. 295, S. 258) ist $\frac{dM}{dx} = Q$; demnach

$$H = \frac{Q}{\mathcal{F}} \int_{z_1}^{a_1} z df \quad 73.$$

Der Ausdruck unter dem Integralzeichen bedeutet: Es foll für jedes Flächentheiligen df zwischen den Ordinaten z_1 und a_1 das Product aus diesem Flächentheiligen in feinen Abstand von der Schwerpunktsaxe gebildet und die fämtlichen Producte follten addirt werden.

Man nennt bekanntlich dieses Integral das statifche Moment der Fläche zwischen den Ordinaten z_1 und a_1 bezogen auf die Schweraxe. Setzen wir nun

$$S_{z_1}^{a_1} = \int_{z_1}^{a_1} z df,$$

fo wird

$$H = \frac{Q S_{z_1}^{a_1}}{\mathcal{F}} \quad 74.$$

Die horizontale Schubspannung pro Längeneinheit für irgend eine Faferfchicht wird demnach erhalten, indem man die Transverfalkraft für die betreffende Stelle mit dem auf die neutrale Axe bezogenen statifchen Moment des Querschnittstheiles oberhalb der bezüglichen Faferfchicht multiplicirt und dieses Product durch das Trägheitsmoment des ganzen Querschnittes für die neutrale Axe dividirt.

Aus Obigem folgt:

1) In demselben Querschnitt find Q und \mathcal{F} für alle Fafern constant; mithin ist die Gröfse der horizontalen Schubspannung pro Längeneinheit des Balkens an den verschiedenen Querschnittstellen von der Gröfse des Ausdrucks für S abhängig. H wird für diejenigen Fafern am gröfsten, für welche S feinen gröfsten Werth hat. Das statifche Moment des oberhalb befindlichen Flächentheils ist am gröfsten für die horizontale Schweraxe; dort ist es gleich $S_o^{a_1}$. Am kleinsten ist S für die äußerften Fafern; denn daselbst ist es gleich $S_{a_1}^{a_1} = 0$.

Die horizontale Schubspannung pro Längeneinheit des Balkens ist demnach am gröfsten in der horizontalen Schweraxe; fie ist gleich Null in den am weitesten von derselben entfernten Faferfchichten, d. h. in den gespanntesten Fafern.

2) Der in Gleichung 74. gefundene Ausdruck giebt die Gröfse der Schubspannung pro Längeneinheit an. Diese Schubspannung vertheilt sich über die ganze Breite der Faferfchicht, wie man in den Fällen der Praxis meist annehmen kann, nahezu gleichmäfsig. Ist demnach die Breite des Querschnittes in der Höhe der betrachteten Faferfchicht gleich w , fo vertheilt sich der gefundene Werth H

über w .1 Flächeneinheiten, und es ergibt sich als Schubspannung pro Flächeneinheit:

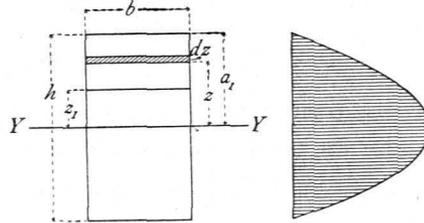
$$\mathfrak{S} = \frac{Q S_{z_1}^{a_1}}{w \mathcal{F}} \dots \dots \dots 75.$$

Im Nachstehenden sollen für einige, im Hochbauwesen häufiger vorkommende Querschnittsformen die horizontalen Schubspannungen bestimmt werden.

326.
Rechteckige
Querschnitte.

1) Für den rechteckigen Querschnitt (Fig. 113) liegt die horizontale Schwerpunktsaxe in halber Höhe. Die horizontale Schubspannung in der Höhe z_1 über der neutralen Axe ist nach Gleichung 74. zu bestimmen.

Fig. 113.



Für den vorliegenden Querschnitt ist

$$S_{z_1}^{a_1} = S_{z_1}^2 = \int_{z_1}^{\frac{h}{2}} z df \text{ und, da } df = b dz,$$

$$S_{z_1}^{a_1} = \int_{z_1}^{\frac{h}{2}} b dz \cdot z = \left[\frac{b z^2}{2} \right]_{z_1}^{\frac{h}{2}} = \frac{b}{2} \left(\frac{h^2}{4} - z_1^2 \right).$$

Da ferner $\mathcal{F} = \frac{b h^3}{12}$, wird nach Gleichung 74.

$$H = \frac{Q \frac{b}{2} \left(\frac{h^2}{4} - z_1^2 \right)}{\frac{b h^3}{12}} = \frac{6 Q}{h^3} \left(\frac{h^2}{4} - z_1^2 \right) = \frac{6 Q}{h} \left[\frac{1}{4} - \left(\frac{z_1}{h} \right)^2 \right] \dots \dots 76.$$

In diesem Ausdruck ist nur eine Variable z_1 ; alle andern Factoren sind für sämtliche Fasern des Querschnittes constant. Trägt man demnach für jede Faser die Größe der in ihr pro Längeneinheit stattfindenden Horizontal-Schubspannung als Ordinate graphisch auf und verbindet die Endpunkte derselben, so erhält man als Verbindungslinie eine Curve, die Curve der Gleichung 76. Die Form der Gleichung zeigt, daß diese Curve eine Parabel ist.

Für $z_1 = 0$ ist $H_0 = H_{max} = \frac{6 Q}{4 h} = \frac{3 Q}{2 h}$, und für $z_1 = \frac{h}{2}$ ist $H_{\frac{h}{2}} = \frac{6 Q}{h} \left(\frac{1}{4} - \frac{1}{4} \right) = 0$.

Die Horizontalspannung pro Flächeneinheit längs der einzelnen Fasern ist $\mathfrak{S} = \frac{H}{b}$, d. h.

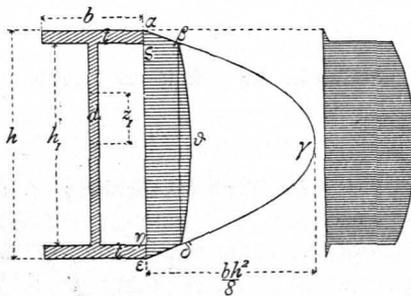
$$\mathfrak{S} = \frac{6 Q}{b h} \left[\frac{1}{4} - \left(\frac{z_1}{h} \right)^2 \right], \text{ ferner } \mathfrak{S}_0 = \frac{3 Q}{2 b h} \text{ und } \mathfrak{S}_{\frac{h}{2}} = 0.$$

Die in Fig. 113 gezeichnete Curve giebt also auch die graphische Darstellung der pro Flächeneinheit stattfindenden Horizontal-Schubspannungen.

2) Für den symmetrischen I-förmigen Querschnitt (Fig. 114) liegt die horizontale Schwerpunktsaxe gleichfalls in halber Höhe. Die Größen Q und \mathcal{F} sind für alle Fasern desselben Querschnittes constant, mithin H mit S veränderlich. Für irgend eine Faser des Steges in der Höhe z_1 über der neutralen Axe ist nach Gleichung 74.

327.
I-förmige
Querschnitte.

Fig. 114.



$$H = \frac{Q}{\mathcal{F}} \left[\frac{b t (h-t)}{2} + \frac{\left(\frac{h}{2} - t - z_1 \right) d \left(\frac{h}{2} - t + z_1 \right)}{2} \right],$$

$$H = \frac{Q}{\mathcal{F}} \left[\frac{b t (h-t)}{2} + \frac{d \left(\left(\frac{h}{2} - t \right)^2 - z_1^2 \right)}{2} \right] 77.$$

Ein anschauliches Bild der Veränderlichkeit der horizontalen Schubkräfte erhält man, indem man für jede Faser die in ihr herrschende Schubspannung als Ordinate

aufrägt. Da der Quotient $\frac{Q}{\mathcal{F}}$ constant ist, so kann derselbe vorläufig bei Seite gelassen werden, und man kann sich auf das Auftragen der Werthe für S beschränken.

Wäre das Rechteck von der Breite b und der Höhe h vollständig, so würde man als graphische Darstellung der Veränderlichkeit von S eine Parabel erhalten (siehe Art. 326, S. 287), deren Ordinate in der Höhe z_1 über der neutralen Axe wäre:

$$S = \int_{z_1}^{\frac{h}{2}} dfz = \frac{b}{2} \left(\frac{h^2}{4} - z_1^2 \right).$$

Für $z_1 = 0$ ist die Ordinate $S_o = \frac{b h^2}{8}$, für $z_1 = \frac{h}{2}$ ist die Ordinate $S_{\frac{h}{2}} = 0$. Demnach ist die Parabel leicht zu construiren. Dieselbe ist in Fig. 114 in $\alpha \beta \gamma \delta \varepsilon$ gezeichnet.

Für die Fasern nun, welche der oberen und unteren Gurtung angehören, ist das statische Moment $S_{\frac{h}{2}}$ des über demselben liegenden Querschnittstheiles beim I-förmigen Querschnitt genau eben so groß wie beim vollen Rechteckquerschnitt. Für diese Fasern sind also die Ordinaten der Parabel $\alpha \beta \gamma \delta \varepsilon$ die richtigen. Der Theil der Parabel $\alpha \beta$ und $\delta \varepsilon$ ist also auch für den I-förmigen Querschnitt die graphische Darstellung der S . Es erübrigt noch die Darstellung der Werthe von S für die Fasern des Steges. Wäre nur das Rechteck von der Breite d und der Höhe h_1 vorhanden, so wäre nach Obigem die graphische Darstellung von S eine Parabel der Gleichung

$$s = \frac{d}{8} (h_1^2 - 4 z_1^2).$$

In Folge der Gurtungen kommt aber für jede Fafer noch das statische Moment der Gurtung, d. h. der Rechtecksfläche $b t$ bezogen auf die neutrale Axe hinzu. Dieses ist aber soeben bereits in den Ordinaten $\varepsilon \beta$ und $\gamma \delta$ gefunden. Um diesen constanten Summanden werden die Ordinaten s zu vermehren sein, was am einfachsten dadurch geschieht, daß man die Parabelordinaten der obigen Gleichung $s = \frac{d}{8} (h_1^2 - 4 z_1^2)$ von der Linie $\beta \delta$ aus abträgt.

In der neutralen Axe ist $z_1 = 0$, daher $s_o = \frac{d h_1^2}{8}$; für die Abscisse $\pm \frac{h_1}{2}$ ist

$$s = \frac{d}{8} \left(h_1^2 - 4 \frac{h_1^2}{4} \right) = 0.$$

Aus diesen Werthen ist die Parabel leicht in der bekannten Weise zu construiren. Es ergibt sich die Parabel $\beta \vartheta \delta$. Die horizontale Schubspannung pro Längeneinheit findet man daraus durch Multiplication der für S gefundenen Werthe mit $\frac{Q}{\mathcal{F}}$. In den meisten Fällen ist d sehr klein und eben so $\frac{h-h_1}{2}$, d. i. die Flanchenstärke t verhältnismäßig gering gegen h . Man kann sodann ohne merklichen Fehler die Curve für S durch die gebrochene aus geraden Stücken zusammen gesetzte Linie $\alpha \beta \delta \varepsilon$ ersetzen. Es ist

$$\varepsilon \beta = \frac{b}{2} \left(\frac{h^2}{4} - \frac{h_1^2}{4} \right) = \frac{b}{8} (h - h_1) (h + h_1) = \frac{b}{4} \left(\frac{h - h_1}{2} \right) (h + h_1) = \frac{b t}{4} (h + h_1).$$

Alsdann ist in der horizontalen Schwerpunktsaxe nahezu

$$H = \frac{Q b t (h + h_1)}{4 \mathcal{F}}.$$

Sei wieder der Abstand der Flanchenschwerpunkte η , der Flanchenquerschnitt $b t = f$, so ist

$$\eta = \frac{h_1 + h}{2}, \text{ d. h. } H = \frac{Q f \eta}{2 \mathcal{F}}.$$

Für \mathcal{F} den Werth aus Gleichung 44. eingesetzt, giebt

$$H = \frac{Q f \eta}{\left(f + \frac{d \eta}{6} \right) \eta^2} = \frac{Q f}{\left(f + \frac{d \eta}{6} \right) \eta} \dots \dots \dots 78.$$

Ist $\frac{d \eta}{6}$ gegen f klein, so ist nahezu

$$H = \frac{Q}{\eta} \dots \dots \dots 78a.$$

Die Ordinaten in Fig. 114 geben die horizontalen Schubspannungen pro Längeneinheit des Trägers an; die Schubspannung pro Flächeneinheit wird erhalten, indem man die pro Längeneinheit stattfindende durch die Anzahl der auf eine Längeneinheit kommenden Flächeneinheiten dividirt, d. h. durch die Breite des Querschnittes in der betreffenden Faser. Man erhält sodann die gleichfalls in Fig. 114 gezeichneten Ordinaten als horizontale Schubspannungen pro Flächeneinheit. In den Flanchen ist die Breite, also der Divisor groß, mithin die Spannung klein; umgekehrt ist es im Stege.

3) Querschnitt der Blechträger. Bei den aus einem einzigen Stücke bestehenden Querschnitten werden die in den einzelnen Fasern wirkenden horizontalen Schubspannungen durch den Widerstand aufgehoben, den der Zusammenhang der Fasern dem Verschieben entgegen stellt; die Querschnittsdimensionen sind demnach so zu wählen, dass die erlaubte Beanspruchung auf Schub nicht überschritten wird. Ist dagegen der Querschnitt aus mehreren Theilen zusammengesetzt, so müssen die in den Fugen zwischen den einzelnen Theilen entstehenden Schubspannungen durch künstliche Mittel aufgehoben werden. Bei den Blechträgern dient dazu der Abfcherungswiderstand der Niete. Die Niete sind demnach so zu bestimmen, dass ihr Schubwiderstand die auftretenden Schubspannungen aufhebt. Um deshalb den Abstand der Niete zu ermitteln, welche zur Verbindung der Lamellen mit den Winkeleisen dienen, suche man die pro Längeneinheit in der Fuge aa (Fig. 115) stattfindende Schubspannung auf die oben gezeigte Weise, durch Rechnung oder graphisch.

328.
Blechträger-
Querschnitte.

Es ist wieder $H = \frac{Q S}{\mathcal{F}}$, worin S das statische Moment der Lamellenfläche bezogen auf die neutrale Axe bezeichnet. Nennt man den Abstand der Nietbolzen e , so ist die Gesamtschubspannung auf die Länge e gleich

$$\int_x^{x+e} \frac{Q S}{\mathcal{F}} dx = \frac{S}{\mathcal{F}} \int_x^{x+e} Q dx.$$

Allerdings ändert sich Q mit x ; doch kann man $\int Q dx = Q_I e$ setzen, wenn Q_I den Mittelwerth von Q auf der betrachteten Strecke e bedeutet. Mithin ist die gefammte Schubspannung auf dieser Strecke

$$D = \frac{S}{\mathcal{F}} Q_I e.$$

Diese Schubspannung ist durch zwei einschnittige Niete aufzunehmen, deren Widerstand gegen Abfcheren nach Art. 292, S. 254

$$W = 2 \frac{d^2 \pi T}{4}$$

ist, wenn T die erlaubte Schubbeanspruchung pro Flächeneinheit der abzufcherenden Fläche ist. Durch Gleichsetzung beider Werthe erhält man eine Gleichung für e :

$$\frac{Q_I}{\mathcal{F}} S e = \frac{2 d^2 \pi T}{4} \text{ und } e = \frac{d^2 \pi T \mathcal{F}}{2 Q_I S}.$$

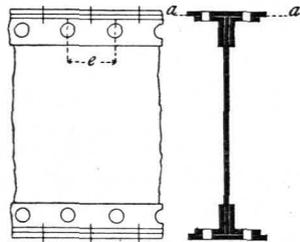
Je größer Q_I ist, desto kleiner wird e , desto näher sind also die Niete zu setzen.

Die angegebene Berechnung ist nur für die horizontalen Fugen genau; sie kann aber mit hinreichender Genauigkeit auch für die verticalen Fugen, also zur Bestimmung der Niete dienen, welche die horizontale Schubkraft in den verticalen Fugen aufzunehmen bestimmt sind. Für diese Berechnung ist sodann unter S das statische Moment desjenigen Theiles der Querschnittsfläche zu verstehen, welcher durch die Niete mit der Blechwand verbunden wird, also die Querschnittsfläche der Winkeleisen und der Lamellen.

Um für die verticalen Schubspannungen einen Ausdruck aufzustellen, sei ein horizontaler Balken (Fig. 116) vorausgesetzt, auf den nur verticale Belastungen wirken. Auf den Balkentheil links von einem beliebigen Querschnitt II wirkt eine Anzahl äußerer Kräfte, die zu einer Resultirenden, der sog. Transversalkraft Q vereinigt sein mögen. Damit dieses Balkenfragment im Gleichgewicht sei, muss die algebraische Summe der auf dasselbe wirkenden Verticalkräfte gleich Null sein. Die

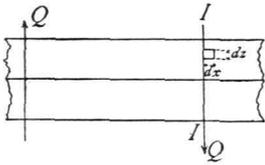
329.
Verticale
Schub-
spannungen.

Fig. 115.



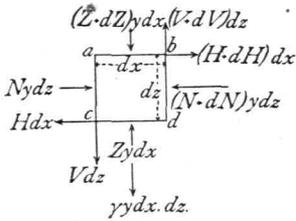
Kraft Q ist allgemein nicht gleich Null; es muß also am Fragment noch eine verticale Kraft wirken, welche der Kraft Q entgegengesetzt gerichtet, ihr an Gröfse aber genau gleich ist, d. h. mit Q zusammen die Summe Null ergibt. Eine solche Kraft kann aber nur längs des Querschnittes II wirken, da nur durch diese das Fragment mit den anderen Theilen des Balkens zusammenhängt. Diese Kraft ist der Widerstand, welchen die Fasern dem Verschieben des Balkentheiles längs des Querschnittes II entgegen setzen.

Fig. 116.



Es folgt hieraus: In jedem verticalen Querschnitt wirken verticale Schubspannungen, deren Summe genau gleich der Transversalkraft ist, welche sich für diesen Querschnitt ergibt.

Fig. 117.



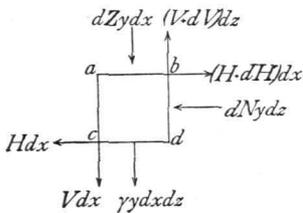
Die Vertheilung dieser Schubspannungen über den Querschnitt findet nach folgendem Gesetze statt: Die an irgend einer Stelle pro Längeneinheit wirkende verticale Schubspannung ist gleich der an derselben Stelle pro Längeneinheit wirkenden horizontalen Schubspannung.

Um dieses Gesetz nachzuweisen, betrachten wir ein im Abstände z (Fig. 117) über der neutralen Axe liegendes Balkenstück von der Länge dx und der Höhe dz . Auf dieses wirken im Allgemeinen folgende Kräfte:

- normal zur Fläche ac wirkt $Nydz$;
- » » » bd » $(N+dN)ydz$;
- » » » cd » $Zydx$;
- » » » ab » $(Z+dZ)ydx$;
- längs der Fläche cd wirkt Hdx ;
- » » » ab » $(H+dH)dx$;
- » » » ac » Vdz ;
- » » » bd » $(V+dV)dz$.

Hierin bedeutet y die Dicke des Elementes $dz \cdot dx$ normal zur Bildfläche gemessen, Z und $Z + dZ$ die auf die horizontalen Flächen ab und cd wirkenden Normalspannungen und V die verticale Schubspannung pro Längeneinheit. Endlich wirkt noch das Eigengewicht des Elementes $= \gamma y dx dz$.

Fig. 118.



Lassen wir diejenigen Kräfte, welche einander gegenseitig aufheben, fort, so bleiben die in Fig. 118 angegebenen übrig. Dieselben halten das Balkenstück im Gleichgewicht; es müssen also die Summen der statischen Momente, bezogen auf einen beliebigen Punkt der Bildebene, gleich Null sein.

Es sei b dieser Drehpunkt; alsdann ist

$$0 = V dz dx - H dx dz + \gamma y \frac{dx dz dx}{2} + d Z y dx \frac{dx}{2} - d N y dz \frac{dz}{2}.$$

Die unendlich kleinen Gröfsen dritter Ordnung fallen gegen die unendlich kleinen Gröfsen zweiter Ordnung fort; es bleibt also

$$0 = V dz dx - H dx dz, \quad V = H. \quad \dots \quad 79.$$

woraus

Dies gilt für jede Stelle des Balkens, womit der obige Satz bewiesen ist. Es ist mithin nach Gleichung 74.

$$V = \frac{Q S_{z_1}^{a_1}}{f} \quad \dots \quad 80.$$

Die in Art. 326 bis 328 für verschiedene Querschnittsformen ermittelten Werthe und graphischen Darstellungen für H gelten also auch für V .

Das Gesetz, nach welchem sich die verticalen Schubspannungen im Querschnitt vertheilen, ist von besonderer Wichtigkeit, wenn es sich darum handelt, die auf die einzelnen Niete in neben stehender Verbindung (Fig. 119) entfallenden Beanspruchungen zu ermitteln. Der I-förmige Walzträger wird durch Winkleifen mit dem Blechträger vereinigt. Die im Querschnitt aa des I-Trägers entstehende Transversalkraft Q ist durch die Niete auf den Blechträger zu übertragen. Die einzelnen Niete sind nun so zu vertheilen, daß deren Entfernung der Größe der durch den betreffenden Niet zu übertragenden Schubspannung entspricht. Sei an einer Stelle die Entfernung der Nietmitten e , die verticale Schubspannung pro Längeneinheit im Mittel in dieser Höhe gleich V , so kommt auf einen Niet die Schubkraft $V e$.

Der Niet wird in zwei Querschnitten abgeseuert; mithin ist der Abseuerungswiderstand des Nietes $\frac{2 d^2 \pi}{4} T$; es ergibt sich also für e die Gleichung:

$$V e = \frac{2 d^2 \pi}{4} T, \text{ woraus } e = \frac{\pi d^2 T}{2 V}.$$

Da V von der neutralen Axe nach der oberen und unteren Gurtung zu abnimmt, so sind die Niete in der Nähe der Neutralen näher zu setzen, als in der Nähe der Gurtung. Für die gewöhnlichen I-förmigen Walzbalken kann man die oben stehende Fig. 119 als graphische Darstellung der Veränderlichkeit der verticalen Schubspannung annehmen, d. h. mit genügender Annäherung V als constant über die ganze Trägerfeghöhe annehmen, worin nach Gleichung 78_a. $V = \frac{Q}{h}$.

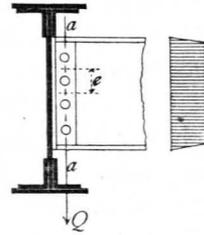
In den bisherigen Betrachtungen sind nur die Normalspannungen, welche in den verticalen Balkenquerschnitten, und die Schubspannungen, welche in den horizontalen und verticalen Balkenquerschnitten entstehen, ermittelt worden. Um die Frage der im Inneren der Balken auftretenden Beanspruchungen eingehend zu lösen, wären noch die Normal- und Schubspannungen in einem Querschnitte aufzufuchen, welcher einen beliebigen Winkel mit der Horizontalen macht. Auf diese Untersuchungen einzugehen, mangelt hier der Raum, und es kann auch in den meisten Fällen des Hochbaues auf eine dahin gehende Berechnung verzichtet werden. Die Leser, welche sich über diesen Gegenstand instruiren wollen, werden auf die S. 245 genannten Werke von *Grashof* und *Winkler* verwiesen.

Wenn ein Balken dem Einflusse biegender Kräfte unterworfen ist, so wird eine Formänderung oder Deformation desselben eintreten. Die Axe des ursprünglich geraden Balkens wird eine krumme Linie (Fig. 120), und zwar ist diese krumme Linie eine ebene Curve, wenn alle Kräfte in einer Ebene wirken, welche sämtliche Querschnitte in Hauptaxen — meist Symmetriaxen — schneidet. Sodann liegen alle Punkte der deformirten Axe in der Kräfteebene. Man nennt die deformirte Axe die elastische Linie.

Die Gleichung der elastischen Linie läßt sich folgendermaßen entwickeln.

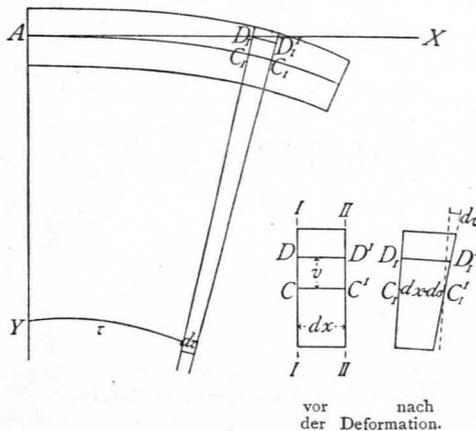
Wir legen durch einen Punkt A der Balkenaxe drei Coordinatenachsen, von denen die X -Axe mit der ursprünglichen Balkenaxe zusammenfällt, die Y -Axe

Fig. 119.



330.
Spannungen
ein beliebiges
Flächenelement.

Fig. 120.



331.
Elastische Linie.

vor der Deformation. nach der Deformation.

normal zu derselben in der Kraftebene, die Z -Axe normal zur Kraftebene steht, und betrachten ein Balkenstück zwischen den Ebenen II und III , dessen Länge vor der Deformation dx war. Die Ebenen II und III waren vor der Deformation parallel und normal zur Balkenaxe und hatten die Abscissen x und $x + dx$; die Länge einer Faser DD' in der Höhe v über der Axe war dx .

Wir bestimmen nunmehr die Deformation dieser Faser DD' . Durch die beiden Punkte der deformirten Axe C_1 und C_1' legen wir Ebenen normal zu der deformirten Axe; der Winkel beider sei $d\tau$, der Winkel der ersten dieser Ebene mit der Verticalebene sei τ . Die einzelnen Punkte der Ebenen II und III werden nach der Deformation allgemein nicht mehr in Ebenen liegen; man kann aber annehmen, daß der Abstand zweier Punkte in der Höhe v über der Axe nach der Deformation eben so groß ist, wie der Abstand der Normalebene in der Höhe v über der Axe, d. h. daß stattfindet

$$D_1 D_1' = C_1 C_1' + v d\tau.$$

Nennt man die Verlängerung des Stückes CC' bei der Deformation $d\sigma$, so ist

$$C_1 C_1' = dx + d\sigma \quad \text{und} \quad D_1 D_1' = dx + d\sigma + v d\tau.$$

Dies ist die Länge der deformirten Faser. Die ursprüngliche Länge derselben war $DD' = dx$; folglich ist die Verlängerung durch die Deformation

$$D_1 D_1' - DD' = dx + d\sigma + v d\tau - dx = d\sigma + v d\tau$$

und das Verlängerungsverhältniß $\frac{d\sigma + v d\tau}{dx}$.

Ist N die axiale Faser Spannung in dieser Faser, so ist

$$\frac{N}{E} = \frac{d\sigma + v d\tau}{dx} = \frac{d\sigma}{dx} + \frac{v d\tau}{dx},$$

$$N = E \frac{d\sigma}{dx} + \frac{E v d\tau}{dx} \dots \dots \dots 81.$$

Nach Gleichung 33. ist aber auch

$$N = \frac{P}{F} + \frac{M v}{\mathcal{F}} \dots \dots \dots 82.$$

Für $v = 0$, d. h. für die Axe ist nach Gleichung 81. und 82.

$$N_0 = E \frac{d\sigma}{dx} = \frac{P}{F},$$

d. h.

$$\frac{d\sigma}{dx} = \frac{P}{E F} \dots \dots \dots 83.$$

Die Gleichsetzung der Gleichungen 81. und 82. ergibt

$$\frac{E \cdot d\sigma}{dx} + \frac{E \cdot v \cdot d\tau}{dx} = \frac{P}{F} + \frac{M v}{\mathcal{F}}$$

und da nach Gleichung 83. $\frac{E d\sigma}{dx} = \frac{P}{F}$ ist, wird

$$\frac{E v d\tau}{dx} = \frac{M v}{\mathcal{F}}$$

oder

$$\frac{d\tau}{dx} = \frac{M}{E \mathcal{F}} \dots \dots \dots 84.$$

Nun ist $\text{tg } \tau = \frac{dy}{dx}$, folglich $\frac{d \text{tg } \tau}{dx} = \frac{d\tau}{\cos^2 \tau dx} = \frac{d^2 y}{dx^2}$.

